

**Définition 1.**

Soient deux vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  de l'espace et trois points  $A$ ,  $B$  et  $C$  de l'espace tels que

$$\vec{u} = \overrightarrow{AB} \text{ et } \vec{v} = \overrightarrow{AC}.$$

Il existe au moins un plan  $\mathcal{P}$  contenant les points  $A$ ,  $B$  et  $C$ . Le produit scalaire des vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$ , noté  $\vec{u} \cdot \vec{v}$ , est le produit scalaire  $\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC}$  calculé dans le plan  $\mathcal{P}$ .



## Remarque

*Le produit scalaire ne dépend pas des représentants, il ne dépend que des vecteurs : il peut se calculer avec les normes des vecteurs.*

### Définition 2.

Le *produit scalaire* des vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  est le **nombre réel** :

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \frac{1}{2} (\|\vec{u}\|^2 + \|\vec{v}\|^2 - \|\vec{u} - \vec{v}\|^2).$$

$$\text{D'où } \overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} = \frac{1}{2} (AB^2 + AC^2 - BC^2)$$

$\vec{u} \cdot \vec{v}$  se lit «  $\vec{u}$  scalaire  $\vec{v}$  ».

## Remarque

*Si l'un des vecteurs est nul, le produit scalaire est nul.*

**Définition 3.**

On appelle carré scalaire du vecteur  $\vec{u}$  le nombre  $\vec{u} \cdot \vec{u}$ , noté  $\vec{u}^2$  :  $\vec{u} \cdot \vec{u} = \vec{u}^2 = \|\vec{u}\|^2$ .

$$\vec{u} \cdot \vec{u} = 0 \iff \vec{u} = \vec{0}$$

**Remarque**

Si  $A$  et  $B$  sont deux points quelconques,

$$\overrightarrow{AB}^2 = \|\overrightarrow{AB}\|^2 = AB^2.$$



## Avec le cosinus

### Définition 4.

si  $\vec{u}$ ,  $\vec{v}$  sont deux vecteurs non nuls, soit  $A$  un point de l'espace et  $B$ ,  $C$  les points définis par  $\vec{u} = \overrightarrow{AB}$ ,  $\vec{v} = \overrightarrow{AC}$ , on

a :

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} = AB \times AC \times \cos(\widehat{BAC})$$

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \|\vec{u}\| \times \|\vec{v}\| \times \cos(\vec{u}; \vec{v}).$$

*Indépendance des représentants car conservation des angles par translation*

## Vecteurs orthogonaux :

Dans l'espace, dire que deux vecteurs non nuls  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont **orthogonaux** signifie que si  $\vec{u} = \overrightarrow{AB}$  et  $\vec{v} = \overrightarrow{CD}$ , alors les droites  $(AB)$  et  $(CD)$  sont orthogonales.

*Par convention* : **le vecteur nul est orthogonal à tout autre vecteur.**

Lorsque deux vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont orthogonaux on note  $\vec{u} \perp \vec{v}$ .



## critère d'orthogonalité

### Propriété 1.

Les vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont orthogonaux si et seulement si  $\vec{u} \cdot \vec{v}$  est nul.

Soit :  $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$  équivaut à  $\vec{u} = \vec{0}$  ou  $\vec{v} = \vec{0}$  ou

$$(\vec{u}; \vec{v}) = \frac{\pi}{2}.$$

## Vecteurs colinéaires : expression simplifiée du produit scalaire

*Convention* : Le vecteur nul est colinéaire à tout vecteur.

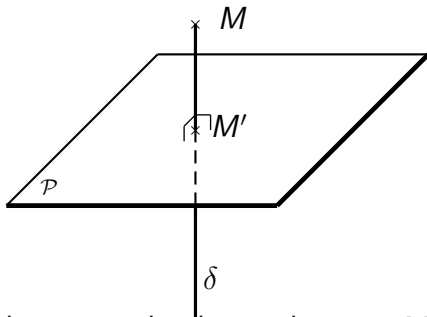
### Propriété 2.

Soient  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  deux vecteurs colinéaires.

- Si les vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont non nuls et de même sens, alors on a :  $\vec{u} \cdot \vec{v} = \|\vec{u}\| \times \|\vec{v}\|$ .
- Si les vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont non nuls et sens contraire, alors on a :  $\vec{u} \cdot \vec{v} = -\|\vec{u}\| \times \|\vec{v}\|$ .



## Projeté d'un point sur un plan



Remarque : de tous les points du plan  $\mathcal{P}$ , le point  $M'$  est alors le plus proche de  $M$  (penser au théorème de Pythagore).

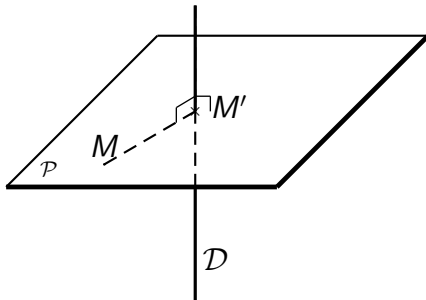
### Définition 5.

**Projeté d'un point sur un plan.** Soient dans l'espace

- un plan  $\mathcal{P}$ ,
- un point  $M$ ,
- la droite  $\delta$  passant par le point  $M$  et perpendiculaire au plan  $\mathcal{P}$ ,
- le point  $M'$  intersection du plan  $\mathcal{P}$  et de la droite  $\delta$ .

Le point  $M'$  est appelé **le projeté orthogonal** du point  $M$  sur le plan  $\mathcal{P}$ .

# Projeté d'un point sur une droite



### Définition 6.

**Projeté d'un point sur une droite.** Soient dans l'espace

- une droite  $\mathcal{D}$ ,
- un point  $M$ ,
- le plan  $\mathcal{P}$  passant par le point  $M$  et perpendiculaire à la droite  $\mathcal{D}$ ,
- le point  $M'$  intersection du plan  $\mathcal{P}$  et de la droite  $\mathcal{D}$ .

Le point  $M'$  est appelé **le projeté orthogonal** du point  $M$  sur la droite  $\mathcal{D}$ .

## Exemple

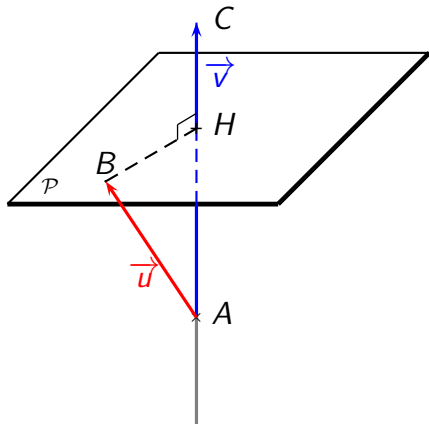
$ABCDEFGH$  est un cube. Déterminer le projeté orthogonal du point  $A$  sur la droite  $(HC)$ .

## Propriété 3.

Soit  $\vec{u}$ ,  $\vec{v}$  deux vecteurs ( $\vec{v} \neq \vec{0}$ ), soit  $A$  un point de l'espace et  $B$ ,  $C$  les points définis par  $\vec{u} = \overrightarrow{AB}$ ,  $\vec{v} = \overrightarrow{AC}$ , en notant  $H$  le projeté orthogonal de  $B$  sur  $(AC)$ . Alors :

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} = \overrightarrow{AH} \cdot \overrightarrow{AC}.$$

Pour  $\vec{u}$  vecteur directeur unitaire (norme 1) de  $(AC)$  :  $\overrightarrow{AB} \cdot \vec{u} = \pm AH$ .



Quel est l'intérêt d'utiliser le projeté orthogonal ?

## Intérêt

- Si  $\vec{AC}$  et  $\vec{AH}$  ont même sens,  $\vec{AB} \cdot \vec{AC} = AH \times AC$
- Si  $\vec{AC}$  et  $\vec{AH}$  sont de sens contraire,  
 $\vec{AB} \cdot \vec{AC} = -AH \times AC$



L'espace est muni d'un repère orthonormal.

Théorème 4.

Dans une base orthonormale  $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ ,  
si  $\vec{u}(x; y; z)$  et  $\vec{v}(x'; y'; z')$  alors  $\vec{u} \cdot \vec{v} = xx' + yy' + zz'$ .