

1. Équations cartésiennes d'une droite

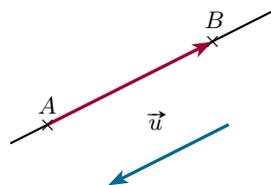
1.1. Vecteur directeur d'une droite

Définition 1.

Un vecteur \vec{u} non nul est un **vecteur directeur** de la droite (AB) si \vec{u} et \overrightarrow{AB} sont colinéaires.

Autrement dit, un vecteur non nul est appelé vecteur directeur d'une droite lorsqu'il a la même **direction** que cette droite.

Remarque : Toute droite admet une infinité de vecteurs directeurs, tous colinéaires entre eux.



Définition 2.

Soit A un point du plan, \vec{u} un vecteur non nul. La droite d de vecteur directeur \vec{u} passant par A est l'ensemble des points M tels que \overrightarrow{AM} et \vec{u} sont colinéaires.

Propriété 1.

Deux droites sont parallèles si, et seulement si, un vecteur directeur de l'une est colinéaire à un vecteur directeur de l'autre.

Exemple : Soit $A(1 ; 2)$, $B(5 ; 4)$ et $C(-1 ; 6)$.

La droite (AB) est-elle parallèle à d , la droite passant par C et de vecteur directeur $\vec{u} \begin{pmatrix} -2 \\ -1 \end{pmatrix}$?

1.2. Equation cartésienne d'une droite

Propriété 2.

L'ensemble des points $M(x ; y)$ du plan tels que $ax + by + c = 0$ avec $(a ; b) \neq (0 ; 0)$ est une droite de vecteur directeur $\vec{u} \begin{pmatrix} -b \\ a \end{pmatrix}$.

Remarque : $(a ; b) \neq (0 ; 0)$ signifie que a et b ne peuvent pas être nuls simultanément.

Preuve Appelons D cet ensemble de points.

• Montrons d'abord que D n'est pas vide c'est-à-dire qu'il contient bien au moins un point. Pour cela, on procède par disjonction des cas.

– Supposons d'abord que $a \neq 0$.

On considère alors le point $A \left(-\frac{c}{a} ; 0 \right)$ et on a :

$$ax_A + by_A + c = a \times \left(-\frac{c}{a} \right) + b \times 0 + c = -c + c = 0 \text{ donc } A \text{ appartient à l'ensemble } D.$$

– Supposons maintenant que $a = 0$.

On a alors $b \neq 0$ (puisque $(a ; b) \neq (0 ; 0)$) et on montre de même que le point $A \left(0 ; -\frac{c}{b} \right)$ appartient à D .

Dans les deux cas, il existe un point $A(x_A ; y_A)$ qui appartient à D , c'est-à-dire tel que

$$ax_A + by_A + c = 0.$$

• Soit $M(x ; y) \in D$, on a alors $ax + by + c = 0$.

Des égalités $ax_A + by_A + c = 0$ et $ax + by + c = 0$, on déduit par soustraction que :

$$a(x - x_A) + b(y - y_A) = 0.$$

Comme $\overrightarrow{AM} \begin{pmatrix} x - x_A \\ y - y_A \end{pmatrix}$, en posant $\vec{u} \begin{pmatrix} -b \\ a \end{pmatrix}$, on obtient :

$$M \in D \Leftrightarrow \det \left(\overrightarrow{AM}, \vec{u} \right) = \begin{vmatrix} x - x_A & -b \\ y - y_A & a \end{vmatrix} = 0 \text{ ce qui équivaut à :}$$

\vec{u} et \overrightarrow{AM} sont colinéaires, autrement dit M appartient à la droite de vecteur directeur $\vec{u} \begin{pmatrix} -b \\ a \end{pmatrix}$ passant par A .

Propriété 3.

Réciproque : Toute droite du plan admet une équation de la forme $ax + by + c = 0$ avec $(a ; b) \neq (0 ; 0)$ où $\vec{u} \begin{pmatrix} -b \\ a \end{pmatrix}$ est un vecteur directeur de la droite.

Preuve On considère une droite d du plan, $A(x_A ; y_A)$ un point de d et $\vec{u} \begin{pmatrix} p \\ q \end{pmatrix}$ un vecteur directeur de d . Un point $M(x ; y)$ appartient à la droite d si, et seulement si, $\overrightarrow{AM} \begin{pmatrix} x - x_A \\ y - y_A \end{pmatrix}$ et $\vec{u} \begin{pmatrix} p \\ q \end{pmatrix}$ sont colinéaires.

Cela revient à $\det \left(\overrightarrow{AM}, \vec{u} \right) = \begin{vmatrix} x - x_A & p \\ y - y_A & q \end{vmatrix} = (x - x_A) \times q - p \times (y - y_A) = 0$ soit $qx - py - qx_A + py_A = 0$. On a donc bien une équation de la forme $ax + by + c = 0$ avec $a = q$, $b = -p$ et $c = -qx_A + py_A$ où $\vec{u} \begin{pmatrix} -b \\ a \end{pmatrix}$.

Définition 3.

Une équation d'une droite d de la forme $ax + by + c = 0$ est appelée une **équation cartésienne** de la droite d .

Remarque : Une droite admet plusieurs équations cartésiennes mais au plus une seule équation de la forme $y = ax + b$, appelée **équation réduite** de la droite.

1.3. Lien avec l'équation réduite

• Si la droite est parallèle à l'axe des ordonnées (c-à-d **verticale**), elle a une équation du type $x = c$. $\vec{u} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ est un vecteur directeur.

• Sinon, l'équation réduite de la droite est de la forme $y = mx + p$ et $\vec{u} \begin{pmatrix} 1 \\ m \end{pmatrix}$ est un vecteur directeur.

2. Systèmes

2.1. Systèmes linéaires d'équation

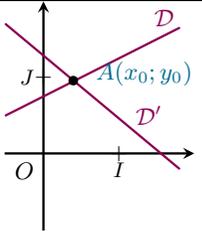
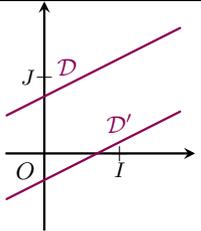
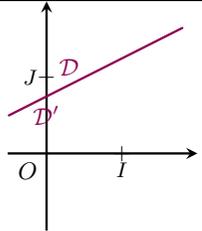
Définition 4.

Un système de deux équations linéaires du premier degré à deux inconnues x et y est de la forme $\begin{cases} ax + by = c \\ a'x + b'y = c' \end{cases}$, où a, b, c, a', b', c' sont des réels et $(x; y)$ le couple des inconnues. Une solution de ce système est un couple $(x; y)$ qui vérifie **simultanément** les deux équations. **Résoudre** ce système, c'est trouver toutes les solutions de ce système.

2.2. Nombre de couples solution et interprétation graphique

$$(S) \begin{cases} ax + by = c \\ a'x + b'y = c' \end{cases}, \text{ où } a, b, c, a', b', c' \text{ sont des réels}$$

Voici un tableau récapitulatif des positions relatives de deux droites à partir de leur équation réduite.

Déterminant	$ab' - a'b \neq 0$	$ab' - a'b = 0$	
Interprétation	\vec{u} et \vec{v} ne sont pas colinéaires	\vec{u} et \vec{v} sont colinéaires	
Représentation			
	①	②	③
Positions relatives de \mathcal{D} et \mathcal{D}'	\mathcal{D} et \mathcal{D}' sont sécantes en un point $A(x_0; y_0)$	\mathcal{D} et \mathcal{D}' sont strictement parallèles	\mathcal{D} et \mathcal{D}' sont confondues.
Ensemble solution	Le système (S) a un seul couple solution : $S = \{(x_0; y_0)\}$	Le système (S) n'a pas de couple solution : $S = \emptyset$	Le système (S) a une infinité de couples solutions : $\left\{ \left(x; -\frac{a}{b}x - \frac{c}{b} \right) \right\}$

Exercice 1 : On considère l'équation (E) : $3x - 2y = 4$.

- Parmi les couples suivants, indiquer ceux qui sont solutions de l'équation (E) ? $(1; 1)$; $(0; 2)$; $\left(\frac{2}{3}; 1\right)$; $(1, 5; 0, 25)$.
- Un repère étant fixé. Montrer que l'équation (E) est celle d'une droite (d). En déduire le nombre de solutions de l'équation (E). Comment les caractériser ?

Exercice 2 : On considère les équations (F) : $x + 2y = 5$; (G) : $2x + 0y = 4$ et (H) : $0x + 2y = 2$.

- Représenter les droites associées à chacune des équations (F), (G) et (H).
- En déduire pour chaque équation le nombre et l'ensemble des solutions.

Exercice 3 : On considère le système suivant : $\begin{cases} 3x - 2y = 4 \\ 2x + y = 5 \end{cases}$

En interprétant graphiquement chacune des équations, justifier que le système admet une unique solution. Que représente cette solution ? Préciser la solution.

Exercice 4 : Résoudre les systèmes.

$$\begin{array}{l} 1. \begin{cases} 5x + 2y = 2 \\ 15x + 6y = 4 \end{cases} \\ 2. \begin{cases} 6x + 2y = 9 \\ 2x - y = -3 \end{cases} \end{array} \quad \left| \quad \begin{array}{l} 3. \begin{cases} 3x - 6y = 18 \\ x - 2y = 6 \end{cases} \end{array}$$